

14 Zugriffskontrolle: Einleitung (weitergeführt), Bell LaPadula

Satz 14.1 (Safety-Problem). *Gegeben ein Sicherheitsmodell, eine (initiale) Zugriffsmatrix M und ein Zugriffsrecht r . Die Entscheidung, ob M sicher in Bezug auf r ist, ist unentscheidbar.*

Proof. Wir nutzen das Halteproblems für Turingmaschinen (unentscheidbar):

- Turingmaschine $A = (Q, \Sigma, \Gamma, q_0, \delta, F)$
Übergangsfunktion $\delta : Q \times \Gamma \longrightarrow Q \times \Gamma \times \{\text{links, rechts}\}$
- O.B.d.A. linksseitig beschränktes Band, nur ein Endzustand q_f
- Halteproblem: Hält A bei Eingabe mit leerem Band (in q_f)
(nur Blanksymbole B in den Zellen des Bandes)
- Start: A ist im Zustand q_0 , Kopf steht auf erster Zelle.

Idee: Sicherheitsmodell soll A simulieren:

- Zugriffsrechte $R = Q \cup \Gamma \cup \{\text{own, end}\}$
- Subjekte, Objekte: $S = O = \{c_1, c_2, \dots\}$ (Zellen von A)
- Zugriffsmatrix wird durch δ modifiziert (siehe unten)
- Ziel: Recht q_f wird hinzugefügt gdw. A hält (in q_f)

Anfangskonfiguration des Sicherheitsmodells $M_1 = \frac{\quad}{c_1} \mid \frac{c_1}{\{q_0, B, \text{end}\}} \mid$

Bedeutung: A ist in Zustand q_0 , liest B und hat bisher nur Zelle 1 besucht.

Weiteres Beispiel: A hat Zellen 1-4 mit wxyz beschrieben
und steht im Zustand p auf Zelle 2

	c_1	c_2	c_3	c_4
c_1	{w}	{own}		
c_2		{x, p}	{own}	
c_3			{y}	{own}
c_4				{z, end}

Bedeutung own: $\text{own} \in m_{c_i c_j}$ gdw. $j = i + 1$ (aufeinanderfolgende Zellen)

Beschreibung der Matrixoperationen über die Übergangsfunktion:

- Für $\delta(q, x) = (p, y, \text{links})$:

```
command  $c_{qx}(c, c')$ 
  if  $\text{own} \in m_{cc'}, q, x \in m_{c'c'}$  then
    delete  $q, x$  from  $m_{c'c'}$ 
    enter  $y$  into  $m_{c'c'}$ 
    enter  $p$  into  $m_{cc}$ 
  end if
end
```

- Für $\delta(q, x) = (p, y, \text{rechts})$ zwei Fälle (TM geht in alte oder neue Zelle)

```
command  $c_{qx}(c, c')$  (schon besuchte Zelle wird erneut besucht)
  if  $\text{own} \in m_{cc'}, q, x \in m_{cc}$  then
    delete  $q, x$  from  $m_{cc}$ 
    enter  $y$  into  $m_{cc}$ 
    enter  $p$  into  $m_{c'c'}$ 
  end if
end
```

```
command  $c'_{qx}(c, c')$  (neue Zelle wird besucht)
  if end,  $q, x \in m_{cc}$  then
    delete end,  $q, x$  from  $m_{cc}$ 
    enter  $y$  into  $m_{cc}$ 
    create  $c'$ 
    enter end,  $p, B$  into  $m_{c'c'}$ 
    enter own into  $m_{cc'}$ 
  end if
end
```

Es gilt: Recht q_f zu M hinzugefügt gdw. A Zustand q_f erreicht.

Also: Alg. für Safety-Problem würde auch Alg. für Halteproblem liefern. \square

Zwei Kategorien von Sicherheitsmodellen

- benutzerbestimmt (Discretionary Access Control, DAC):
Nutzer legen Zugriffsrechte ihrer Dateien fest (gängige OSs)
- systembestimmt (Mandatory Access Control, MAC):
Meißt für kritische Systeme (Geheimdienste, Militär)

Bell-LaPaduda Sicherheitsmodell

David Bell and Leonard LaPadula (1973) im Auftrag der US Air Force

- Erstes verifiziertes Sicherheitsmodell
- Erweiterung des Matrixmodells um systembestimmte Eigenschaften
- Sicherheitsziel: Vertraulichkeit (Informationsflusskontrolle)

Einfaches Bell-LaPaduda-Modell:

- Zugriffsrechte $R = \{\text{read, write, execute, control}\}$
- Sicherheitsmarken $SM = \{\text{unklassifiziert, vertraulich, geheim, streng geheim}\}$
mit entsprechender Ordnung \leq : unklassifiziert \leq vertraulich \leq geheim \dots
Man spricht daher auch von einem Multi-Level-Security-Modell (MLS)
- Menge von Subjekten S und Objekten O mit
 - clearance $cl : S \rightarrow SM$ (Subjekte erhalten Ermächtigung)
 - classification $cl : O \rightarrow SM$ (Objekte erhalten Einstufung)
 - Zugriffsrechte von Subjekten an Objekten: Matrix $M = (m_{s,o})_{\substack{s \in S \\ o \in O}}$
- Zugriffskontrolle:
 - (i) Kontrolle von Zugriffen über Zugriffsmatrix M
 - (ii) systembestimmt I: Simple Security Property, no read-up
read $\in m_{so} \Rightarrow cl(o) \leq cl(s)$: lesen nur mit entsprechender Ermächtigung
 - (iii) systembestimmt II: \star -Property, no write-down
write $\in m_{so} \Rightarrow cl(s) \leq cl(o)$: kein Informationsfluss nach unten

- (iv) systembestimmt III: Strong Tranquility Property:
Nur vertrauenswürdige Personen können M und cl ändern
(z.B. Sicherheitsbeauftragte)

Formalisierung:

- Zustände: Tripel (b, M, cl) mit
 - $b = ((s_1, o_1, r_1), (s_2, o_2, r_2), \dots)$:
Aktuelle Zugriffe mit r_i durch Subjekt s_i auf Objekt o_o
 - M : aktuelle Zugriffsmatrix
 - cl : aktuelle Ermächtigungs-/Einstufungsfunktion
- Sicherer Zustand: Alle Regeln werden beachtet
- Zustandsübergänge, Änderung des Tripels (b, M, cl)
- Sichere Zustandsübergänge:
 - Änderung von b durch Nutzer unter Beachtung von (i), (ii), (iii)
 - Änderung von M, cl unter Beachtung von (iv)

Satz 14.2 (Sicherheitstheorem). *Nachfolgezustand ist sicher, wenn*

- *Vorgänger sicher ist, und*
- *ein sicherer Übergang genutzt wurde.*